



§ 3.1 Newton-Cotes求积公式

3.1.1 插值型求积法

3.1.2 Newton-Cotes求积公式

3.1.3 Newton-Cotes公式的误差分析

总结





第三章 数值积分和数值微分

学习目标:

理解求积公式及代数精度概念, 掌握确定求积公式的代数精度的方法, 掌握 Newton-Cotes 求积公式、Romberg 算法及 Gauss 求积公式的构造技术、特点及余项形式。掌握复化梯形求积公式、复化 Simpson 求积公式的构造技术及余项形式。了解上述求积公式的适用类型并会熟练使用这些公式做数值积分。了解数值微分法及 Richardson 加速技术, 了解 Newton-Cotes 求积公式、Gauss 求积公式的稳定性问题。





前言

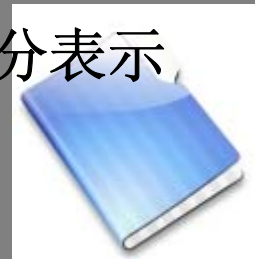
一、数值求积的基本思想

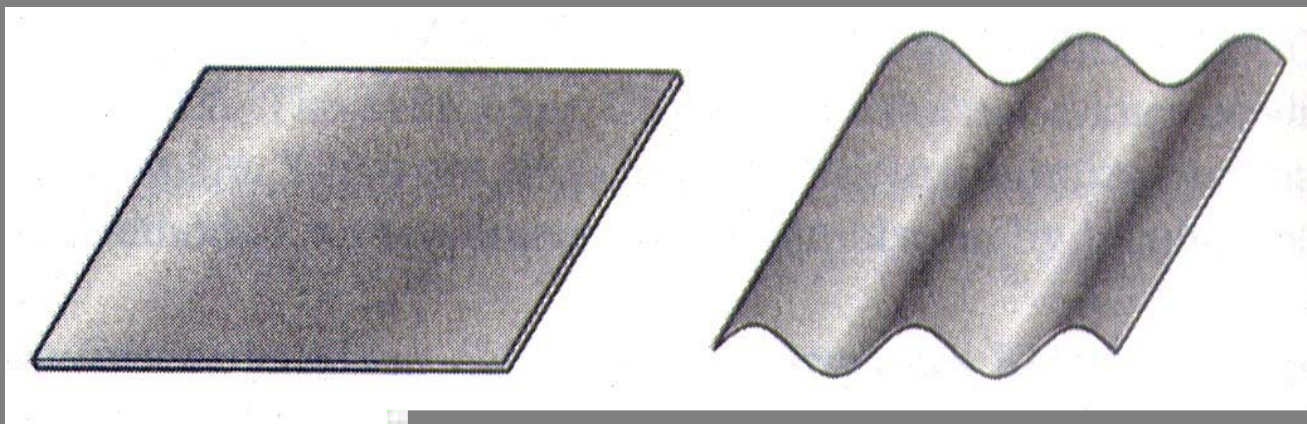
积分 $I = \int_a^b f(x)dx$ 只要找到被积函数 $f(x)$ 原函数 $F(x)$, 便有
牛顿—莱布尼兹(Newton—Leibniz)公式

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a)$$

实际困难: 大量的被积函数 ($\frac{\sin x}{x}$, $\sin x^2$ 等), 找不到用初等函数表示的原函数; 另外, $f(x)$ 是 (测量或数值计算出的) 一张数据表时, 牛顿—莱布尼兹公式也不能直接运用。

- 例如, 一块铝合金的横断面为正弦波, 要求原材料铝合金板的长度。也就是 $f(x)=\sin x$ 从 $x=0$ 到 $x=b$ 的曲线弧长 L , 可用积分表示为





$$L = \int_0^b \sqrt{1 + \left(f'(x) \right)^2} dx = \int_0^b \sqrt{1 + \cos^2 x} dx$$

- 这是一个椭圆积分计算问题。

卫星轨道的计算也是一个椭圆积分计算问题。找不到被积函数的原函数。然而，用数值分析中的数值积分方法计算，并不是很难的计算问题。





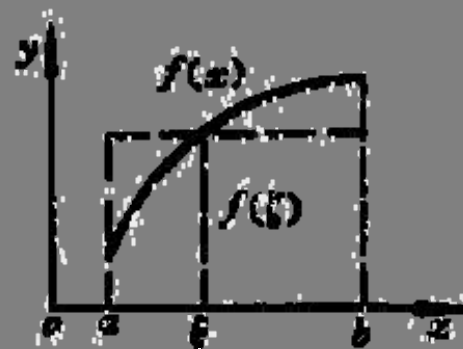
本章讨论常用的数值求积公式及它们的误差估计和代数精度，而对数值微分只作简单介绍。

积分中值定理：在 $[a, b]$ 内存在一点 ξ ，有

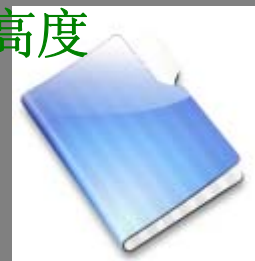
$$\int_a^b f(x)dx = (b-a)f(\xi)$$

成立。

就是说，底为 $b-a$ 而高为 $f(\xi)$ 的矩形面积恰等于所求曲边梯形的面积。



问题 在于点 ξ 的具体位置一般是不知道的，因而难以准确算出 $f(\xi)$ 的值。我们将 $f(\xi)$ 称为区间 $[a, b]$ 上的平均高度。这样,只要对平均高度 $f(\xi)$ 提供一种算法，相应地便获得一种数值求积方法。





如果用两端点的“高度” $f(a)$ 与 $f(b)$ 的算术平均作为平均高度 $f(\xi)$ 的近似值, 这样导出的求积公式:

$$T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (1.1)$$

便是我们所熟悉的梯形公式.

而如果改用区间中点 $c = \frac{a+b}{2}$ 的“高度” $f(c)$ 近似地取代平均高度 $f(\xi)$, 则又可导出所谓中矩形公式(今后简称矩形公式):

$$R = (b-a) f\left(\frac{a+b}{2}\right) \quad (1.2)$$





3.1 Newton-Cotes求积分式

3.1.1 插值型求积法

关键是 $f(x)$

近似计算 $I = \int_a^b f(x)dx \approx \int_a^b P_n(x)dx$



思路

利用插值多项式 $P_n(x) \approx f(x)$ 则积分易算。





插值型积分公式

：在 $[a, b]$ 上取 $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ ，做 f 的 n 次插值多项式 $L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x)$ ，即得到

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n f(x_k) \int_a^b l_k(x) dx = \sum_{k=0}^n f(x_k) A_k$$

$$A_k = \int_a^b \prod_{j \neq k} \frac{(x-x_j)}{(x_k-x_j)} dx$$

由节点决定，
与 $f(x)$ 无关。





$$I[f] = \int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (3.1.1)$$

其中求积系数

$$A_k = \int_a^b l_k dx, k = 0, 1, \dots, n \quad (3.1.2)$$

称由(3.1.2)给出求积系数的公式(3.1.1)为插值型求积公式。

利用Lagrange插值多项式的余项可知插值型求积公式的余项为

$$\begin{aligned} R[f] &= I - I_n = \int_a^b f(x)dx - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) = \int_a^b [f(x) - L_n(x)]dx = \int_a^b R_n(x)dx \\ &= \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \prod_{k=0}^n (x - x_k) dx = \frac{1}{(n+1)!} \int_a^b f^{(n+1)}(\xi) \omega_{n+1}(x) dx \end{aligned}$$

其中 ξ 与变量 x 有关。由此可知，对于次数小于或等于 n 的多项式发 $f(x)$ ，其余项 $R_n[f]=0$ 。



例3.1 给定求积节点 $x_0=1/4, x_1=3/4$ 试推出计算积分 $\int_0^1 f(x)dx$ 的插值型求积公式，并写出它的余项。

解： 因要求所构造的求积公式是插值型的，故其求积系数可表示为

$$A_0 = \int_0^1 l_0(x)dx = \int_0^1 \frac{1}{2}(3-4x)dx = \frac{1}{2}$$

$$A_1 = \int_0^1 l_1(x)dx = \int_0^1 \frac{1}{2}(3-4x)dx = \frac{1}{2}$$

故求积公式为

$$\int_0^1 f(x)dx = \frac{1}{2} \left[f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right) \right]$$

若 $f''(x)$ 在 $[0, 1]$ 上存在，则该求积公式的余项为

$$R[f] = \frac{1}{2} \int_0^1 f''(\xi) \left(x - \frac{1}{4}\right) \left(x - \frac{3}{4}\right) dx$$

其中 ξ 属于 $(0, 1)$ 并依赖于 x 。





数值求积方法是近似方法，为要保证精度，我们自然希望求积公式能对“尽可能多”的函数准确地成立，这就提出了所谓代数精度的概念。

定义3.1 如果某个求积公式对于次数 $\leq m$ 的多项式均能准确地成立，但对于 $m+1$ 次多项式就不一定准确，则称该求积公式具有 m 次代数精度。

一般地，欲使求积公式 $\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 具有 m 次代数精度，只要令它对于 $f(x) = 1, x, \dots, x^m$ 都能准确成立，这就要求

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum A_k = b - a ; \\ \sum A_k x_k = \frac{1}{2}(b^2 - a^2) ; \\ \dots \\ \sum A_k x_k^m = \frac{1}{m+1}(b^{m+1} - a^{m+1}) . \end{array} \right.$$



如果求积公式是插值型的,按余项式,对于次数 $\leq n$ 的多项式 $f(x)$,其余项 $R[f]$ 等于0,因而这时求积公式至少具有 n 次代数精度.

定理1: 形如 $\sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 的求积公式至少有 n 次代数精度 \Leftrightarrow
该公式为插值型 (即: $A_k = \int_a^b l_k(x) dx$)

1、对于 $[a, b]$ 上1次插值,有 $L_1(x) = \frac{x-b}{a-b} f(a) + \frac{x-a}{b-a} f(b)$

$$\rightarrow A_1 = A_2 = \frac{b-a}{2} \rightarrow \int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$

此即梯形公式。

为便于计算,一般取等距离节点得到近似公式:





3.1.2 Newton-Cotes求积公式

将积分区间[a, b]划分为n等分, 步长 $h = (b-a)/n$, 节点 $x_k = a + kh, k = 0, 1, \dots, n$. 插值型求积公式(3.1.1)可以写成

$$I[f] \approx I_n[f] = (b-a) \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f(x_k), \quad (3.1.3)$$

其中

$$c_k^{(n)} = \frac{1}{b-a} \int_a^b l_k(x) dx \quad (3.1.4)$$

公式(3.1.3)称为n阶Newton-Cotes求积公式, 称 $c_k^{(n)}$ 为Cotes系数

利用节点的等分性, 可以把Cotes系数的表达式化简. 作变化 $x = a + th$, 则有

$$\begin{aligned} c_k^{(n)} &= \frac{h}{b-a} \int_0^n \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{t-j}{k-j} dt \\ &= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} \frac{1}{n} \int_0^1 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n (t-j) dt \end{aligned} \quad (3.1.5)$$



利用节点的等分性,可以把**Cotes**系数的表达式化简.作变化 $x=a+th$,
则有

$$\begin{aligned} C_k^{(n)} &= \frac{h}{b-a} \int_0^n \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{t-j}{k-j} dt \\ &= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} \frac{1}{n} \int_0^1 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n (t-j) dt \end{aligned}$$

可见, $C_k^{(n)}$ 系数不但与被积函数无关,而且与积分区间也无关,并且,由(3.1.5)可知, $C_k^{(n)} = C_k^{(n-k)}$, $k = 0, 1, \dots, n$. 利用(3.1.5)求出的部分

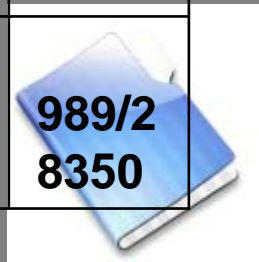
Cotes系数见表3-1.





表 3-1

n									
1	1/2	1/2							
2	1/6	4/6	1/6						
3	1/8	3/8	3/8	1/8					
4	7/90	32/90	12/90	32/90	7/90				
5	19/288	75/288	50/288	50/288	75/288	19/288			
6	41/40	216/40	27/840	272/840	27/840	216/40	41/840		
7	751/17280	3577/17280	1323/17280	2989/7280	2989/17280	1323/17280	3577/17280	751/7280	
8	989/28350	5888/28350	-928/8350	10496/28350	-4540/28350	10496/28350	-928/8350	5888/28350	989/8350





当 $n=1$ 时,Cotes系数为

$$C_0^{(1)} = C_1^{(1)} = 1/2,$$

求积分式化为

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)]. \quad (3.1.6)$$

此公式称为**梯形公式**。

当 $n=2$ 时,Cotes系数为

$$C_0^{(2)} = \frac{1}{6}, C_1^{(2)} = \frac{4}{6}, C_2^{(2)} = \frac{1}{6}$$

求积公式为

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] \quad (3.1.7)$$

此公式称为**Simpson公式**。





例3.2 用**Newton-Cotes**公式计算积分 $\int_0^{\pi/4} \sin x dx = 1 - \frac{\sqrt{2}}{2}$ 的

近似值

解 利用公式 (3.1.3)，计算结果列于表3-2，其中误差采用积分精确值减去用**Newton-Cotes**公式的计算值。

表3-2

n	1	2	3
计算值	0.27768018	0.29293264	0.29291070
误差	0.01521303	0.00003942	0.00001748





3.1.3 Newton-Cotes公式的误差分析

定理 3.1 设 $f(x) \in C^2[a, b]$, 则对梯形公式(3.1.6)有

$$R_1[f] = I[f] - I_1[f] = -\frac{b-a}{12} f''(\eta), \eta \in [a, b] \quad (3.1.8)$$

证 设 $L_1(x)$ 是 $f(x)$ 以 $x_0 = a, x_1 = b$ 为节点的一次插值多项式,

那么有

$$R_1(x) = f(x) - L_1(x) = f[x_0, x_1, x] \omega_2(x)$$





两边积分的梯形公式的误差

$$R_1(f) = \int_a^b f[x_0, x_1, x] \omega_2(x)$$

由于 $\omega_2(x) = (x-a)(x-b)$ 在 $[a, b]$ 上不变号, $f(x) \in C^2[a, b]$,

故 $f[x_0, x_1, x]$ 在 $[a, b]$ 上是连续的. 由于积分中值定理得

$$\begin{aligned} R_1(f) &= f[x_0, x_1, \xi] \int_a^b \omega_2(x) dx \\ &= \frac{1}{2} f''(\eta) \left[-\frac{1}{6} (b-a)^3 \right], \xi, \eta \in [a, b]. \end{aligned}$$

由此即得(3.1.8).





定理 3.2 设 $f(x) \in C^4[a, b]$, 则对Simpson公式(3.1.7)有

$$R_2(x) = I[f] - I_2[f] = -\frac{1}{90} \left(\frac{b-a}{2} \right)^5 f^4(\eta), \eta \in [a, b] \quad (3.1.9)$$

证 设 $L_2(x)$ 是 $f(x)$ 以 $x_0 = a, x_1 = (a+b)/2, x_2 = b$ 为节点的

二次插值多项式, 那么有

$$R_2(x) = f(x) - L_2(x) = f[x_0, x_1, x_2] \omega_3(x)$$





由于 $\omega_3(x) = (x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)$ 在 x_1 处变号, 因此上式不能直接
利用积分中值定理. 为此, 令

$$\Omega(x) = \int_a^x \omega_3(t) dt,$$

则有 $\Omega(x_0) = \Omega(a) = 0, \Omega(x_2) = \Omega(b) = 0, x \in (a, b)$.

由分部积分得

$$R_2[f] = \int_a^b f[x_0, x_1, x_2, x] \Omega'(x) dx$$

$$\begin{aligned} & \Omega(x) f[x_0, x_1, x_2, x] \Big|_a^b - \int_a^b \Omega(x) f'[x_0, x_1, x_2, x] dx \\ &= - \int_a^b \Omega(x) f'[x_0, x_1, x_2, x] dx. \end{aligned}$$





由于 $f(x) \in C^4[a, b]$,故 f' 在 $[x_0, x_1, x_2, x]$

对 $x \in [a, b]$ 是连续的.由于积分中值定理得

$$\begin{aligned} R_2[f] &= -f' [x_0, x_1, x_2, \xi] \int_a^b \Omega(x) dx \\ &= -\frac{1}{24} f^{(4)}(\eta) \left[\frac{4}{15} \left(\frac{b-a}{2} \right)^5 \right], \xi, \eta \in [a, b] \end{aligned}$$

由此即得(3.1.9).

由(3.1.8)可见,梯形公式的代数精度为1.而(3.1.9)表明,Simpson公式的代数精度是3.更一般地,我们有下述论断.





定理 3.3 当 n 为偶数时, n 阶Newton-Cotes公式(3.1.3)至少有 $n+1$ 次代数精度.

证 我们只要验证当 n 为偶数时,Newton-Cotes对 $f(x) = x^{n+1}$ 的

余项为零.此时,由于 $f^{(n+1)}(x) = (n+1)!$, 我们有

$$R_n[f] = \int_a^b \omega_{n+1}(x) dx = h^{n+2} \int_0^n \prod_{j=0}^n (t-j) dt$$

这里, $x=a+th$.再令 $t=u+n/2$,进一步有

$$R_n[f] = h^{n+2} \int_{-n/2}^{n/2} \prod_{j=0}^n (u + n/2 - j) du$$

显然,被积函数

$$\prod_{j=0}^n (u + n/2 - j) = \prod_{j=-n/2}^{n/2} (u - j)$$

是个奇函数,因此



下面我们讨论Newton-Cotes公式的计算稳定性问题

在Newton-Cotes公式中,取 $f(x)=1$,此时 $R_n[f] = 0$, 并且有

$$\sum_{k=0}^n c_k^n = 1 \quad (3.1.10)$$

一般地,假定初始数据 $f(x_k)$ 有舍入误差,设 $f(x_k) \approx f^*(x_k), k = 0, 1, \dots, n$.
反映在计算中有

$$\sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f(x_k) \approx \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f^*(x_k)$$

若记 $\delta = \max_{0 \leq k \leq n} |f(x_k) - f^*(x_k)|$, 则有

$$\left| \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f(x_k) - \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f^*(x_k) \right| \leq \delta \sum_{k=0}^n |c_k^{(n)}| \quad (3.1.11)$$

当 $c_k^{(n)} > 0 (k = 0, 1, \dots, n)$ 时, 由 (3.1.10) 和 (3.1.11) 知计算是稳定的。

由表3-1知, 当 $n \geq 8$, Cotes 系数出现负值, 那么





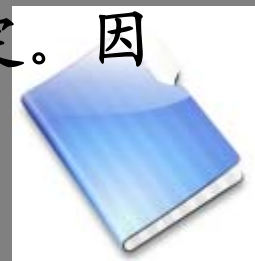
$$\sum_{k=0}^n |c_k^{(n)}| \geq \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} = 1$$

特别地，假定 $c_k^{(n)}(f(x_k) - f^*(x_k)) > 0$ 并且
 $|f(x_k) - f^*(x_k)| = \alpha$ ，那么有

$$\begin{aligned} & \left| \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f(x_k) - \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f^*(x_k) \right| = \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} [f(x_k) - f^*(x_k)] \\ & = \sum_{k=0}^n |c_k^{(n)}| |f(x_k) - f^*(x_k)| > \alpha \end{aligned}$$

此时，初始数据的误差引起计算结果的增大，即计算不稳定。

注：由公式知，当 $n \geq 8$ 时，柯特斯系数出现负值，这时，初始数据误差将会引起计算结果误差增大，即计算不稳定。因此，实际计算不用 $n \geq 8$ 的牛顿-柯特斯公式。





例3.3 试分别使用梯形公式和Simpson公式计算积分 $\int_1^2 e^{\frac{1}{x}} dx$ 的近似值，并估计截断误差。

解 用梯形公式计算: $\int_1^2 e^{\frac{1}{x}} dx \approx \frac{2-1}{2} (e + e^{\frac{1}{2}}) = 2.1835$

$$f(x) = e^{\frac{1}{x}}, \quad f'(x) = -\frac{1}{x^2} e^{\frac{1}{x}}, \quad f''(x) = \left(\frac{2}{x^3} + \frac{1}{x^4} \right) e^{\frac{1}{x}},$$

$$\max_{1 \leq x \leq 2} |f''(x)| = f''(1) = 8.1548.$$

估计截断误差为

$$|R_1| \leq \frac{(2-1)^3}{12} \max_{1 \leq x \leq 2} |f''(x)| = 0.6796$$

用Simpson公式计算:

$$\int_1^2 e^{\frac{1}{x}} dx \approx \frac{2-1}{6} (e + 4e^{\frac{1}{1.5}} + e^{\frac{1}{2}}) = 2.0263.$$





$$f^{(4)}(x) = \left(\frac{1}{x^8} + \frac{12}{x^7} + \frac{36}{x^6} + \frac{24}{x^5} \right) e^{\frac{1}{x}}$$

$$\max_{1 \leq x \leq 2} |f^{(4)}(x)| = f^{(4)}(1) = 198.43$$

估计截断误差为

$$|R_2| \leq \frac{(2-1)^5}{2880} \max_{1 \leq x \leq 2} |f^{(4)}(x)| = 0.06890$$

